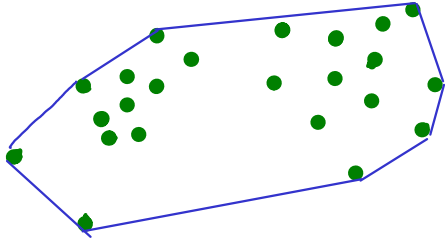


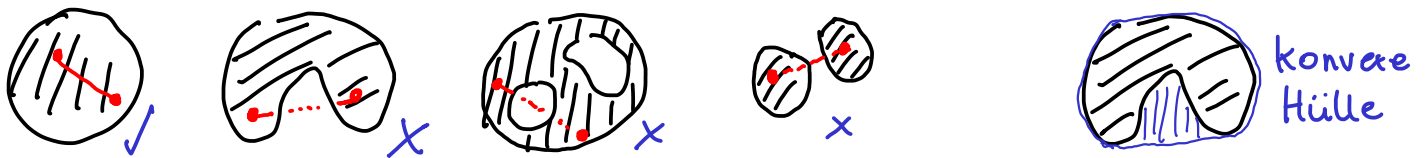
Geometrische Probleme : konvexe Hülle = das kleinste konvexe* Polygon, das eine gegebene Punktmenge S enthält.



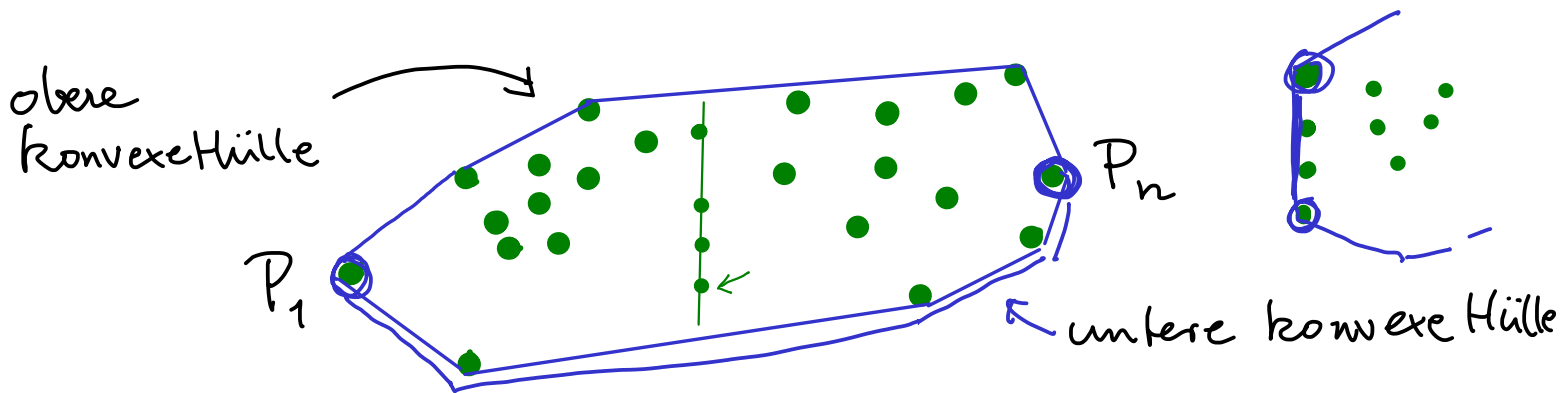
* Polygon ohne einspringende Ecken.



DEF. Eine Menge heißt konvex, wenn sie mit je zwei Punkten auch deren Verbindungsstrecke enthält.



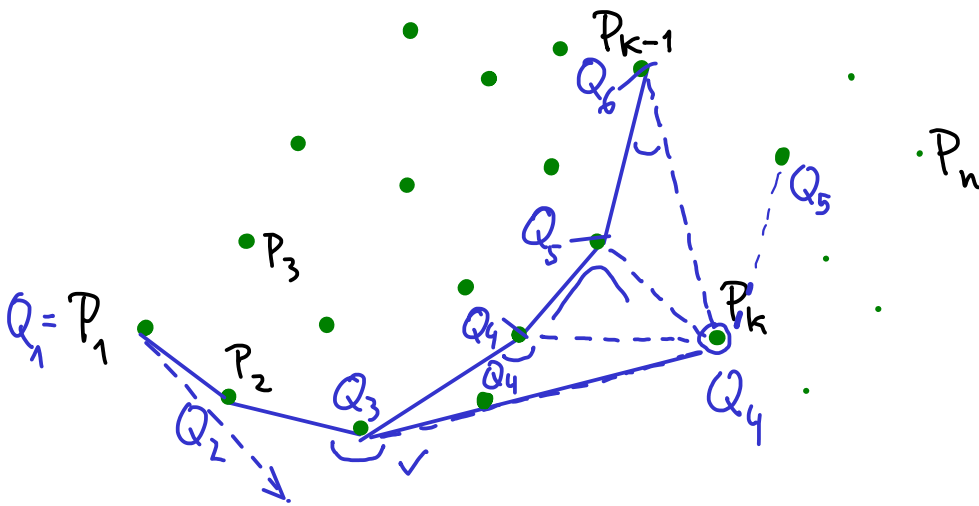
Algorithmus : inkrementell von links nach rechts



$$S = \{P_1, \dots, P_n\} \quad P_i = (x_i, y_i)$$

$$x_1 < x_2 < \dots < x_n$$

ANNAHME :
Alle x -Koordinaten sind verschieden.
(VORVERARBEITUNG)



Untere konvexe Hülle der Punkte $P_1 \dots P_{k-1}$ sei die Teilfolge $Q_1 Q_2 \dots Q_l$.
 $(Q_1 = P_1, Q_l = P_{k-1})$

$k-1 \rightarrow k$: $l \geq 2$ and

(*) $\left[\begin{array}{l} \text{while } (Q_{l-1}, Q_l, P_k) \text{ macht einen Rechtsknick} \\ \text{oder liegen auf einer Geraden:} \\ \quad l := l - 1 \\ l := l + 1; Q_l := P_k \end{array} \right.$

Q ist ein Stapel mit Länge $\leq n$.
 z.B. ein Feld der Länge n mit
 "Stapelzeiger" l .

$l := 1; Q_1 := P_1$
 for $k := 2, 3, \dots, n$:

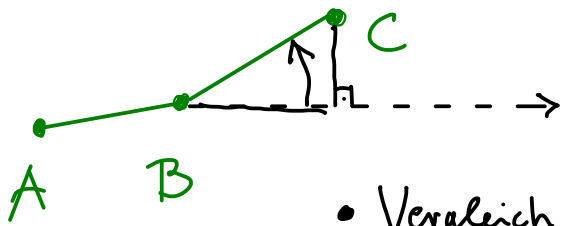
$\left[\begin{array}{l} \text{while } l \geq 2 \text{ and } (Q_{l-1}, Q_l, P_k) \text{ macht einen Rechtsknick} \\ \text{oder liegen auf einer Geraden:} \\ \quad l := l - 1 \\ l := l + 1; Q_l := P_k \end{array} \right.$

- l wird genau $(n-1)$ -mal um 1 vergrößert
 - l wird in jedem inneren Schleifendurchlauf um 1 verkleinert.
 - $l \geq 1$
- Die Anzahl der inneren Schleifendurchläufe ist $\leq n-1$.

Die konvexe Hülle einer nach x sortierten Punktmenge kann in $O(n)$ Zeit berechnet werden.

Gesamtlaufzeit (mit Sortieren) $O(n \log n)$. Speicher $O(n)$

Orientierungstest: Linksknick oder Rechtsknick?



• Vergleich der Polerwinkel?

$$\arctan \frac{y_C - y_B}{x_C - x_B}$$

• Vergleich der Steigungen

$$\frac{y_C - y_B}{x_C - x_B} \begin{matrix} > \\ = \\ < \end{matrix} \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$$

\Leftrightarrow Linksknick
kein Knick
Rechtsknick

$$(y_C - y_B)(x_B - x_A) \begin{matrix} > \\ = \\ < \end{matrix} (y_B - y_A)(x_C - x_B)$$

$$\Leftrightarrow D = \begin{vmatrix} x_B - x_A & x_C - x_B \\ y_B - y_A & y_C - y_B \end{vmatrix} \begin{matrix} > \\ = \\ < \end{matrix} 0$$

$$D := \begin{vmatrix} \vec{B-A} & \vec{C-B} \end{vmatrix}$$

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_A & x_B & x_C \\ y_A & y_B & y_C \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \circ & 1 & \circ \\ x_A - x_B & x_B & x_C - x_A \\ y_A - y_B & y_B & y_C - y_A \end{vmatrix} = (-1) \begin{vmatrix} x_A - x_B & x_C - x_A \\ y_A - y_B & y_C - y_A \end{vmatrix}$$

SATZ: (Orientierungstest)

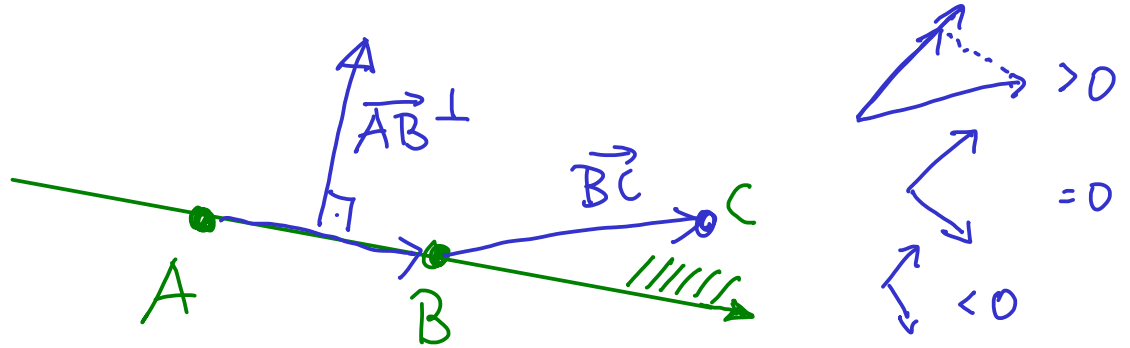
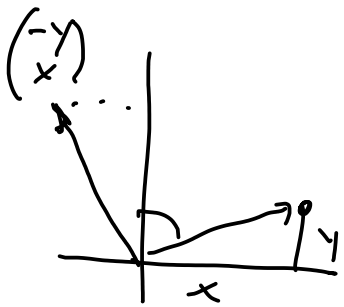
$D \begin{matrix} > \\ = \\ < \end{matrix} 0 \Leftrightarrow$ Dreieck ABC ist im $\begin{matrix} (+) \\ (-) \end{matrix}$ gegenuhren/uhrenzeigersinn orientiert.
Die Punkte ABC liegen auf einer Geraden.

$$D = \begin{vmatrix} x_B - x_A & x_C - x_B \\ y_B - y_A & y_C - y_B \end{vmatrix} = (y_C - y_B)(x_B - x_A) - (y_B - y_A)(x_C - x_B)$$

$$= \underbrace{\begin{pmatrix} -(y_B - y_A) \\ x_B - x_A \end{pmatrix}}_{\vec{AB}^\perp} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} x_C - x_B \\ y_C - y_B \end{pmatrix}}_{\vec{BC}}$$

$$\vec{AB} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$$

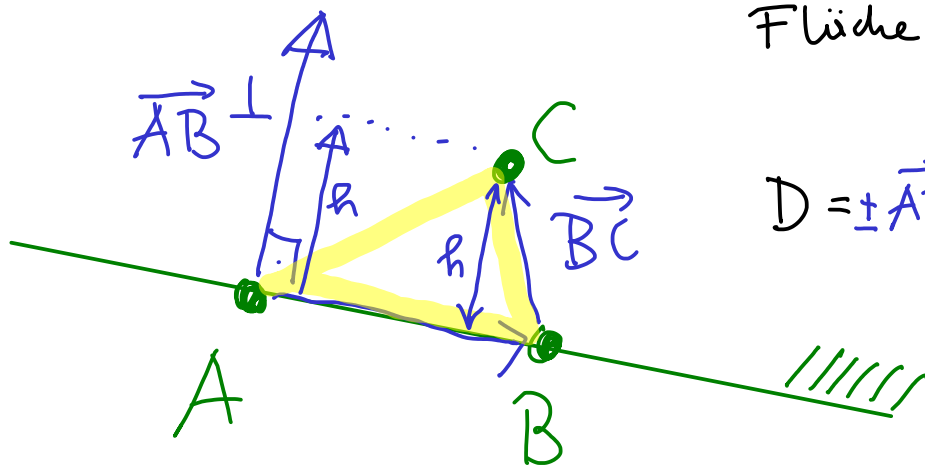
$\vec{AB}^\perp = \vec{AB}$ um 90° nach links gedreht



$$D = \vec{AB}^\perp \cdot \vec{BC} \begin{cases} > 0 \\ = 0 \\ < 0 \end{cases} \Leftrightarrow C \text{ liegt } \begin{cases} \text{links von} \\ \text{auf} \\ \text{rechts von} \end{cases} \text{ der gerichteten Geraden } \vec{AB}$$

$D = 2 \times (\text{orientierter \u00c4l\u00e4cheninhalt des Dreiecks } ABC)$

$$\text{Fl\u00e4che} = \frac{1}{2} \cdot \underbrace{\text{Grundlinie}}_{\overline{AB}} \times \text{H\u00f6he}$$



$$D = \pm \vec{AB}^\perp \cdot \vec{BC} = \pm \overline{AB} \times h$$